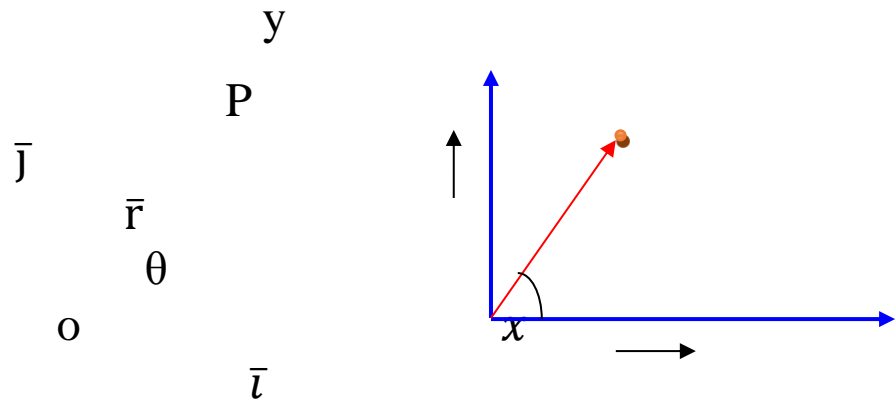


الحركة المنحنية Curvilinear motion:

الحركة المنحنية لنقطة ما هي حركة تلك النقطة على طول مسار منحنى ، ويتم تعيين كل من السرعة والتعجيل لهذه النقطة بإحدى الطرق الثلاث الآتية:

أولاً: طريقة المركبتين المتعامدتين (Rectangular Cartesian) Component



$$\overline{op} = \vec{r}$$

$$= \vec{i}x$$

+ $\vec{j}y$ متجه موضع النقطة على المنحني *position vectors*

المعادلة الكارتيزية للمسار $y = f(x)$

$$x = f(t) ,$$

المعادلات البارومترية للحركة $y = f(t)$

يمكن كتابة معادلة متجه السرعة كما يلي:

$$\bar{v} = \frac{d\bar{r}}{dt} = \frac{d}{dt}(\bar{i}x + \bar{j}y) = \bar{i}\frac{dx}{dt} + \bar{j}\frac{dy}{dt}$$

$$\bar{v} = v_x\bar{i} + v_y\bar{j} = \dot{x}\bar{i} + \dot{y}\bar{j} \quad \text{معادلة متجه السرعة}$$

$$v_x = \frac{dx}{dt} = \dot{x} \quad \text{مركبة السرعة باتجاه } x$$

$$v_y = \frac{dy}{dt} = \dot{y} \quad \text{مركبة السرعة باتجاه } y$$

مقدار السرعة $v =$

$$\sqrt{v_x^2 + v_y^2}$$

أما مقدار الزاوية التي يصنعها متجه السرعة مع محور x

فتكتب بالشكل التالي:

$$\theta = \tan^{-1} \left(\frac{v_y}{v_x} \right) = \tan^{-1} \left(\frac{\frac{dy}{dt}}{\frac{dx}{dt}} \right)$$

$$= \tan^{-1} \left(\frac{dy}{dx} \right)$$

ويمكن كتابة معادلة متجه التعجيل كما يلي:

$$\bar{a} = \frac{d\bar{v}}{dt} = \frac{d}{dt} (\bar{i}v_x + \bar{j}v_y) = \bar{i} \frac{dv_x}{dt} + \bar{j} \frac{dv_y}{dt}$$

$$\bar{a} = a_x \bar{i} + a_y \bar{j}$$

$$\bar{a} = \bar{i} \frac{d^2x}{dt^2} + \bar{j} \frac{d^2y}{dt^2} = \bar{i}\ddot{x} + \bar{j}\ddot{y} \quad \text{معادلة متجه التعجيل}$$

$$a_x = \frac{dv_x}{dt} = \frac{d^2x}{dt^2} = \ddot{x} \quad \text{مركبة التعجيل باتجاه } x$$

$$a_y = \frac{dv_y}{dt} = \frac{d^2y}{dt^2} = \ddot{y} \quad \text{مركبة التعجيل باتجاه } y$$

مقدار التعجيل $a =$

$$\sqrt{a_x^2 + a_y^2}$$

مثال: يتحرك جسيم على مسار منحنى حيث متجه موضعه يكتب بالشكل التالي $\vec{r} = 20t\vec{i} + (12t - 5t^2)\vec{j}$ أوجد المعادلة الكرتيزية للمسار وسرعة وتعجيل الجسيم الابتدائيتين وسرعة الجسم بعد مرور 10 sec .

$$x = 20t \quad , \quad y = 12t - 5t^2$$

$$\therefore t = \frac{x}{20} \Rightarrow y = 12\left(\frac{x}{20}\right) - 5\left(\frac{x}{20}\right)^2$$

$$y = \frac{3}{5}x - \frac{1}{80}x^2 \quad \text{المعادلة الكرتيزية للمسار}$$

$$\vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{d}{dt} [20t\vec{i} + (12t - 5t^2)\vec{j}]$$

$$\vec{v} = 20\vec{i} + (12 - 10t)\vec{j}$$

$$\text{at } t = 0 \Rightarrow \vec{v} = 20\vec{i} + 12\vec{j}$$

$$t = 0 \Rightarrow a = \frac{dv}{dt}$$

$$= -10\vec{j} \quad \text{التعجيل ثابت بالمقدار بالاتجاه السالب لمحور } y$$

$$\begin{aligned} \text{at } t = 10 \text{ sec} &\Rightarrow \bar{v} \\ &= 20\bar{i} + (12 - 100)\bar{j} = 20\bar{i} - 88\bar{j} \end{aligned}$$

$$v = \sqrt{(20)^2 + (-88)^2} = 90.24 \text{ m/s}$$

ثانياً: طريقة الأحداثيات القطبية :Polar Components

يمكن تحديد موضع الجسم المتحرك في مستوي بطريقة

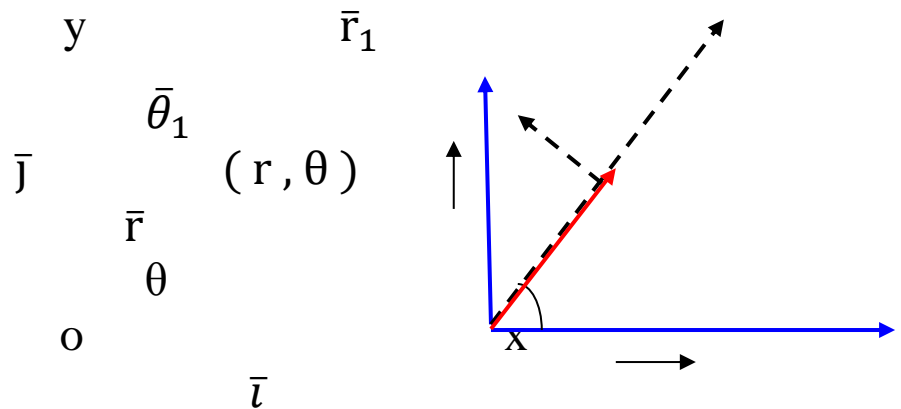
الأحداثيات القطبية (r, θ)

يرمز لوحدة المتجه الواقعة على طول تزايد المتجه (\bar{r})

بالرمز (\bar{r}_1)

بينما يرمز لوحدة المتجه باتجاه تزايد الزاوية (θ) والتي

تكون عمودية على (\bar{r}_1) بالرمز $(\bar{\theta}_1)$



يمكن كتابة المعادلة الاتجاهية للسرعة بالإحداثيات القطبية
كما يلي:

$$\bar{v} = \bar{r}_1 v_r + \bar{\theta}_1 v_\theta$$

$$v_r = \frac{dr}{dt} = \dot{r} \quad \text{السرعة القطرية radial velocity}$$

$$v_\theta = r\omega = r \frac{d\theta}{dt}$$
$$= r \dot{\theta} \quad \text{السرعة المماسية tangential velocity}$$

\bar{v}

$$= \bar{r}_1 \dot{r}$$

$$+ \bar{\theta}_1 r \dot{\theta} \quad \text{المعادلة الاتجاهية للسرعة بالإحداثيات القطبية}$$

ويمكن كتابة المعادلة الاتجاهية للتعجيل بالإحداثيات القطبية
كما يلي:

$$\bar{a} = \frac{d\bar{v}}{dt} = \bar{r}_1 a_r + \bar{\theta}_1 a_\theta$$

$$a_r = \text{التعجيل القطري radial acceleration}$$

a_θ

$$= \text{التعجيل المماسي tangential acceleration}$$

ثالثاً: طريقة المركبات الطبيعية (الاعتيادية) *Normal*
: *Components*

تعتبر هذه الطريقة مناسبة لإيجاد سرعة الجسم على منحنى عندما يكون شكل المسار معلوم.
ويمكن كتابة المعادلة الاتجاهية للتعجيل بالإحداثيات الطبيعية كما يلي :

$$\bar{a} = \bar{T}a_t + \bar{N}a_n$$

حيث \bar{T} : وحدة المتجه باتجاه المماس ، \bar{N} : وحدة المتجه
باتجاه العمود على المماس

$$a_t = \frac{dv}{dt} = \frac{d}{dt} \left(\frac{ds}{dt} \right) = \frac{d^2s}{dt^2}$$

$$a_t = \frac{dv}{ds} \cdot \frac{ds}{dt} = v \cdot \frac{dv}{ds} \quad \text{مركبة التعجيل المماسية}$$

$$a_n = \frac{v^2}{\rho} \quad \text{مركبة التعجيل العمودية}$$

ρ : نصف قطر الانحناء التقوسي $\rho = \frac{ds}{d\theta}$ حيث θ :

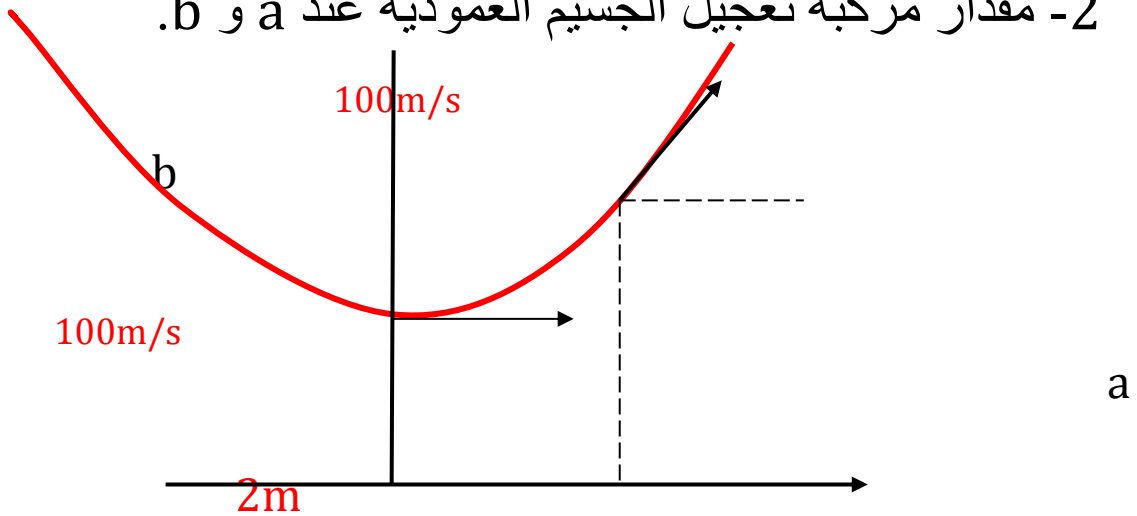
زاوية ميل المماس

$$\frac{1}{\rho} = \frac{\pm \frac{d^2y}{dx^2}}{\left[1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2\right]^{\frac{3}{2}}}$$

مثال: يتحرك جسيم بسرعة 100m/s على طول طريق على شكل قطع مكافئ يعطى بالعلاقة $y = 5 + 0.3x^2$ كما في الشكل أدناه أوجد:

1- مركبتي السرعة باتجاهي x و y عند النقطتين a و b .

2- مقدار مركبة تعجيل الجسيم العمودية عند a و b .



$$1- \text{ at } (a) \Rightarrow v_x = 100 \text{ m/s} \quad , \quad v_y = 0$$

$$\text{at } (b) \Rightarrow v_x \\ = v_o \cos \theta \quad , \quad v_y = v_o \sin \theta$$

$$v_o = 100 \text{ m/s} \quad , \quad \theta = \tan^{-1} \frac{dy}{dx}$$

$$y = 5 + 0.3x^2 \Rightarrow \frac{dy}{dx} = 0.6x \Rightarrow \frac{dy}{dx} \Big|_{x=2} \\ = 0.6 \times 2 = 1.2$$

$$\theta = \tan^{-1}(1.2) = 50.2^\circ$$

$$v_x = 100 \cos 50.2 = 64 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

$$v_y = 100 \sin 50.2^\circ = 76.8 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

$$2- \text{ at } (a) \quad a_n =$$

$\frac{v^2}{\rho}$ مركبة تعجيل الجسيم العمودية عند النقطة (a)

$$\frac{1}{\rho} = \frac{\pm \frac{d^2y}{dx^2}}{\left[1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2\right]^{\frac{3}{2}}}$$

$$\text{at (a)} \Rightarrow x = 0 \Rightarrow \frac{dy}{dx} = 0.6x \Rightarrow$$

$$\frac{dy}{dx} = 0, \quad \frac{d^2y}{dx^2} = 0.6$$

$$\frac{1}{\rho} = \frac{\pm 0.6}{[1 + 0]^{\frac{3}{2}}} \Rightarrow \rho_a = 1.67 \text{ m}$$

$$\Rightarrow a_{na} = \frac{v^2}{\rho_a} = \frac{(100)^2}{1.67} = 5990 \text{ m/s}^2$$

$$\text{at (b): } x = 2 \Rightarrow \frac{dy}{dx} = 0.6x \Rightarrow \frac{dy}{dx}$$

$$= 1.2, \quad \frac{d^2y}{dx^2} = 0.6$$

$$\frac{1}{\rho_b} = \frac{\pm 0.6}{[1 + (1.2)^2]^{\frac{3}{2}}} = \frac{\pm 0.6}{[1 + 1.44]^{\frac{3}{2}}}$$

$$\Rightarrow \frac{\pm 0.6}{\sqrt{(2.44)^3}} \Rightarrow \rho_b = 6.35 \text{ m}$$

$$\Rightarrow a_{nb} = \frac{(100)^2}{6.35} = 1570 \text{ m/s}^2$$

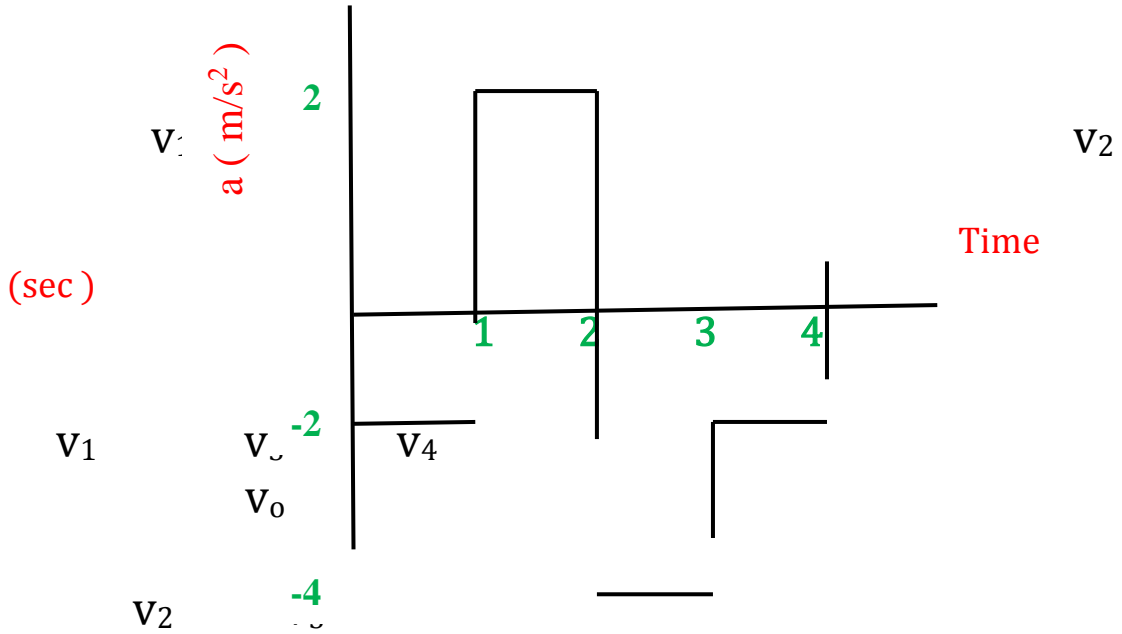
تمارين عامة

مثال 1: في الشكل أدناه مخطط تعجيل جسيم يتحرك حركة

انتقالية مستقيمة بسرعة ابتدائية 3m/s أوجد الإزاحة

والسرعة في الفترات الزمنية التالية:

$$t_1(0 \rightarrow 1\text{s}), \quad t_2(1 \rightarrow 2\text{s}), \quad t_3(2 \rightarrow 3\text{s}), \quad t_4(3 \rightarrow 4\text{s})$$



$$v_0 = 3\text{m/s}, \quad s_0 = 0, \\ a_1 = -2\text{m/s}^2,$$

$$a_2 = 2\text{m/s}^2, \quad a_3 = -4\text{m/s}^2, \\ a_4 = -2\text{m/s}^2$$

$$t_{1(0 \rightarrow 1s)} : a_1 = \frac{v_1 - v_0}{t_1 - t_0} \Rightarrow -2$$
$$= \frac{v_1 - 3}{1 - 0} \Rightarrow v_1 = 1m/s$$

$$S_1 = S_0 + v_0 t + \frac{1}{2} a t^2 \Rightarrow S_1$$
$$= 0 + 3 + \frac{1}{2} (-2) = 2m$$

$$t_{2(1 \rightarrow 2s)} : a_2 = \frac{v_2 - v_1}{t_2 - t_1} \Rightarrow 2 = \frac{v_2 - 1}{2 - 1} \Rightarrow v_2 = 3m/s$$

$$S_2 = S_1 + v_1 t + \frac{1}{2} a_2 t^2 \Rightarrow S_2$$
$$= 2 + 1 + \frac{1}{2} (2) = 4m$$

$$t_{3(2 \rightarrow 3s)} : a_3 = \frac{v_3 - v_2}{t_3 - t_2} \Rightarrow -4 = \frac{v_3 - 3}{2 - 1}$$
$$\Rightarrow v_3 = -1m/s$$

$$S_3 = S_2 + v_2 t + \frac{1}{2} a_3 t^2 \Rightarrow S_3$$
$$= 4 + 3 + \frac{1}{2} (-4) = 5m$$

$$t_{4(3 \rightarrow 4s)}: a_4 = \frac{v_4 - v_3}{t_4 - t_3} \Rightarrow -2 = \frac{v_4 + 1}{2 - 1}$$

$$\Rightarrow v_4 = -3m/s$$

$$S_4 = S_3 + v_3 t + \frac{1}{2} a_4 t^2 \Rightarrow S_4$$

$$= 5 - 1 + \frac{1}{2} (-2) = 3m$$

مثال: 2 يتحرك جسيم بسرعة ثابتة $5m/s$ على طول طريق بشكل قطع مكافئ معادلته $y = x^2$ احسب مقدار المركبتين المماسية والعمودية للتعجيل عند النقطة $(1, 1)$.

$$\because v = constant \Rightarrow a_t = \frac{dv}{dt} = 0$$

$$a_n = \frac{v^2}{\rho}, \quad \frac{1}{\rho} = \frac{\pm \frac{d^2 y}{dx^2}}{\left[1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2\right]^{\frac{3}{2}}} \Rightarrow a_n$$

$$= \frac{\pm v^2 \frac{d^2 y}{dx^2}}{\sqrt{\left(1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2\right)^3}}$$

$$\text{at } x = 1 \Rightarrow \frac{dy}{dx} = 2x = 2, \quad \frac{d^2y}{dx^2} = 2$$

$$a_n = \frac{\pm 5^2 \times 2}{\sqrt{(1 + (2)^2)^3}} = \pm 2\sqrt{5}$$

مثال: 3. تتحرك قذيفة على مسار منحنى قطع مكافئ بأقصى

مدى فإذا كانت معادلتى الحركة للقذيفة هما $x =$

$$v_0 t \cos \theta_0, \quad y = v_0 t \sin \theta_0 - \frac{1}{2} g t^2$$

1- معادلة الحركة بالإحداثيات المتعامدة (المعادلة الكرتيزية للمسار)

2- المعادلات البارومترية للحركة عندما تكون السرعة الابتدائية $150m/s$

3- سرعة واتجاه القذيفة بعد مرور $5sec$.

$$1. \quad x = v_0 t \cos \theta_0 \Rightarrow t = \frac{x}{v_0 \cos \theta_0}$$

$$y = v_0 \frac{x}{v_0 \cos \theta_0} \sin \theta_0 - \frac{1}{2} g \left(\frac{x}{v_0 \cos \theta_0} \right)^2$$

$$y = x \tan \theta_0$$

$$- \frac{g x^2}{2 v_0^2 \cos^2 \theta_0} \quad \text{المعادلة الكرتيزية للمسار}$$

$$2. \quad x = 150t \cos 45 = 106 t$$

$$y = 150t \sin 45 - \frac{1}{2} \times 9.8t^2 = 106 t - 4.9t^2$$

$$3. \quad x = 106 t \Rightarrow v_x = \frac{dx}{dt} = 106 \text{ m/s}$$

$$y = 106 t - 4.9t^2 \Rightarrow v_y = \frac{dy}{dt} \\ = 106 - 9.8t$$

$$\text{at } t = 5 \text{ sec} \Rightarrow v_y = 106 - 9.8 \times 5 \\ = 57 \text{ m/s}$$

$$v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2} \\ = \sqrt{(106)^2 + (57)^2} = 120.35 \text{ m/s}$$

$$\theta = \tan^{-1} \frac{v_y}{v_x} = \tan^{-1} \frac{57}{106} = 28.26^\circ$$

واجب:

مثال: يتحرك جسيم بسرعة $v = t^2 + 3$ على طول طريق بشكل قطع مكافئ معادلته $y(1) = x^2$ احسب مقدار المركبتين المماسية والعمودية للتعجيل.

$$a_t = \frac{dv}{dt} = 2t$$

$$a_n = \frac{v^2}{\rho} , \quad \frac{1}{\rho} = \frac{\pm \frac{d^2 y}{dx^2}}{\left[1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2\right]^{\frac{3}{2}}} \Rightarrow a_n$$

$$= \frac{\pm v^2 \frac{d^2 y}{dx^2}}{\sqrt{\left(1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2\right)^3}}$$

$$v = t^2 + 3 , \quad \text{at } t = 0 \Rightarrow v = 3 \text{ m/s}$$

$$\text{at } x = 1 \Rightarrow \frac{dy}{dx} = 2x = 2 , \quad \frac{d^2 y}{dx^2} = 2$$

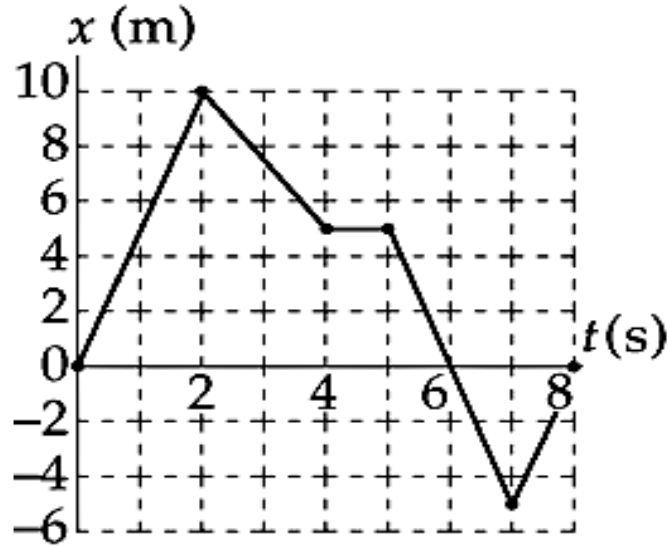
$$a_n = \frac{\pm 3^2 \times 2}{\sqrt{(1 + (2)^2)^3}} = \frac{\pm 18}{\sqrt{125}} = \frac{\pm 18}{5\sqrt{5}} = 1.61$$

m/s^2

واجب: الشكل أدناه يمثل العلاقة بين الازاحة والزمن لجسيم يتحرك على طول المحور x أوجد:

1- متوسط السرعة في الفترات الزمنية التالية: 0-2sec , 2-4sec , 4-5sec , 5-7sec , 7-8sec

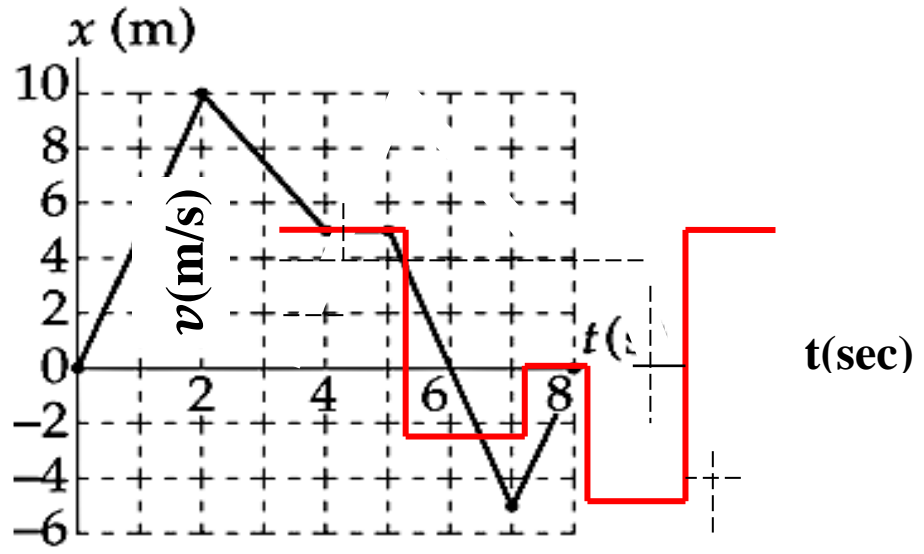
2- ارسم مخطط السرعة في الفترة الزمنية من $t=0$ إلى $t=8$ sec



$$1 - v = \frac{\Delta x}{\Delta t} , \quad \Rightarrow \quad v_{0 \rightarrow 2s} = \frac{10 - 0}{2 - 0} \\ = 5 \text{ m/s}$$

$$v_{2 \rightarrow 4s} = \frac{5 - 10}{4 - 2} = -2.5 \text{ m/s} \quad , \quad v_{4 \rightarrow 5s} = 0$$

$$v_{5 \rightarrow 7s} = \frac{-5 - 5}{7 - 5} = -5 \text{ m/s} \quad , v_{7 \rightarrow 8s} = \frac{0 - (-5)}{8 - 7} = 5 \text{ m/s}$$



مخطط السرعة- زمن